

3次元結合トラバース計算書

観測	器械点	視準点	観測角	補正	方向角	水平距離	X	Y	Z	X	Y	Z	X	Y	Z	測点
結合	基準点4	富江			66-35-10								-74024.377	-77902.447	360.391	基準点4
結合	基準点4	T1	106-32-13	2	173-07-25	205.891	-204.410	24.651	-3.920	-8	5	3	-74228.795	-77877.791	356.474	T1
結合	T1	T2	212-20-35	2	205-28-01	475.164	-428.994	-204.317	-19.393	-8	5	3	-74657.796	-78082.103	337.084	T2
結合	T2	T3	166-04-19	2	191-32-22	225.695	-221.133	-45.149	-143.305	-8	5	3	-74878.937	-78127.247	193.783	T3
結合	T3	T4	86-35-29	2	98-07-53	253.592	-35.869	251.043	9.964	-8	5	3	-74914.814	-77876.199	203.750	T4
結合	T4	T5	157-12-57	2	75-20-52	241.222	61.018	233.377	20.523	-8	5	3	-74853.804	-77642.817	224.276	T5
結合	T5	T6	166-33-12	2	61-54-06	293.297	138.139	258.729	34.873	-8	5	3	-74715.672	-77384.082	259.152	T6
結合	T6	T7	61-01-48	2	302-55-55	335.916	182.619	-281.939	96.994	-8	5	3	-74533.062	-77666.017	356.149	T7
結合	T7	T8	221-59-28	2	344-55-25	228.083	220.232	-59.326	4.882	-8	5	3	-74312.837	-77725.337	361.034	T8
結合	T8	T9	258-01-07	2	62-56-34	223.262	101.557	198.826	13.900	-8	5	3	-74211.288	-77526.506	374.938	T9
結合	T9	富江	102-21-36	2	345-18-12	324.668	314.045	-82.369	6.019	-8	5	3	-73897.250	-77608.870	380.960	富江
結合	富江	基準点4	81-16-56	2	246-35-10											

		距離合計 : 2806.790															
観測方向角 :	246-34-50	X ,	Y ,	Z :	127.205	293.528	20.536	始点座標 :	-74024.377	-77902.447	360.391						
観測角合計 :	1619-59-40	既知 X ,	Y ,	Z :	127.127	293.577	20.569	終点座標 :	-73897.250	-77608.870	380.960						
既知方向角 :	246-35-10	X , Y , Z 結合差 :	0.078		-0.049	-0.033											
角結合差 :	-0-00-20	距離閉合差 :	0.092043														
配布数 :	11	配布数 :	10														
								精度 :	1/30494								