

3次元閉合トラバース計算書

観測	器械点	視準点	観測角	補正	方向角	水平距離	X	Y	Z	X	Y	Z	X	Y	Z	測点
閉合	1	N	0-00-00		62-39-00								100.000	100.000	100.000	1
閉合	1	2	114-30-30	6	177-09-36	91.384	-91.271	4.528	-1.793	22	92	-624	8.750	104.620	97.583	2
閉合	2	3	111-49-40	6	108-59-21	93.865	-30.543	88.757	-4.778	22	92	-624	-21.771	193.469	92.181	3
閉合	3	4	124-03-55	6	53-03-22	108.367	65.132	86.609	8.922	22	92	-624	43.383	280.170	100.479	4
閉合	4	5	84-58-50	6	318-02-17	137.557	102.286	-91.976	0.879	22	92	-624	145.692	188.287	100.734	5
閉合	5	1	104-36-37	6	242-39-00	99.501	-45.713	-88.379	-0.109	22	92	-624	100.000	100.000	100.000	1

			距離合計 : 530.674											
観測方向角 :	62-38-32	X , Y , Z :	-0.109	-0.461	3.120	始点座標 :	100.000	100.000	100.000					
観測角合計 :	539-59-32	既知 X , Y , Z :	0.000	0.000	0.000	終点座標 :	100.000	100.000	100.000					
既知方向角 :	62-39-00	X , Y , Z 閉合差 :	-0.109	-0.461	3.120	精度 :	1/1121							
角閉合差 :	-0-00-28	距離閉合差 :	0.473279											
配布数 :	5	配布数 :	5											